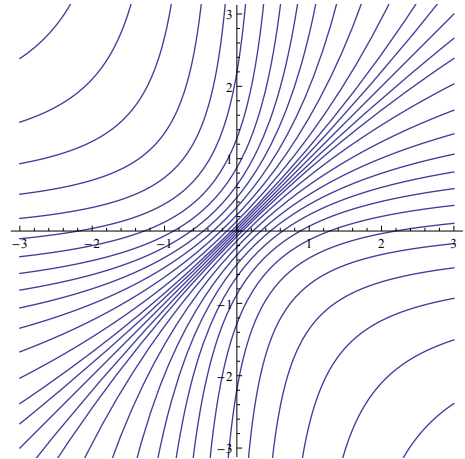


Nachklausur Gewöhnliche Dgl

WS 12/13

1. Berechnen Sie alle Lösungen von $u'(x) = \frac{1 + u(x)^2}{1 + x^2}$, inklusive des maximalen Existenzintervalls.

Hinweis. Für Ihre Kontrolle steht hier eine Skizze der Lösungen.



2. Berechnen Sie alle (reellen) Lösungen von

$$y''''(t) + 2y'''(t) + 3y''(t) + 2y'(t) + 2y(t) = e^t.$$

Hinweis: Zwei Lösungen von $z^4 + 2z^3 + 3z^2 + 2z + 2 = 0$ sind $z_1 = i$ und $z_2 = -1 + i$.

3. Der wichtigste Satz für gewöhnliche Differentialgleichungen liefert, wenn die Lipschitz-Bedingung erfüllt ist, Existenz und Eindeutigkeit bei einem Anfangswertproblem vom Typ

$$\begin{cases} u'(x) = f(x, u(x)), \\ u(x_0) = u_0. \end{cases}$$

- (a) Geben Sie den Satz und die dazugehörige Lipschitz-Bedingung an.
(b) In welchem Schritt des Beweises verwendet man diese Lipschitz-Bedingung?

4. Gegeben sei die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 & -6 \\ 5 & 1 & -4 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

und die Vektoren

$$\varphi_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \varphi_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \varphi_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \varphi_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Es gilt $A\varphi_1 = 4\varphi_1$, $A\varphi_2 = -4\varphi_2$, $A\varphi_3 = 2\varphi_3$ und $A\varphi_4 = 2\varphi_4 + \varphi_3$.

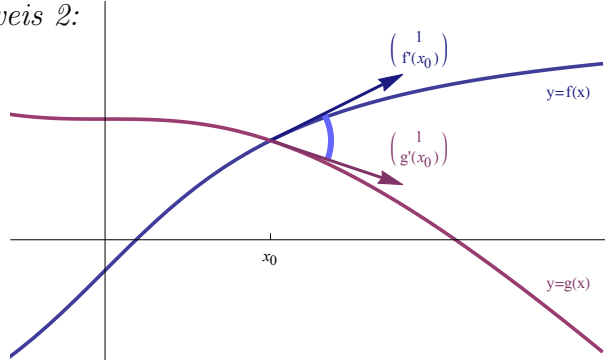
► Geben Sie die allgemeine Lösung für $x'(t) = Ax(t)$ an.

5. Seien die Kurvenscharen $\mathcal{F} = \{f(x, y) = c\}_{c \in \mathbb{R}}$ und $\mathcal{G} = \{g(x, Y) = c\}_{c \in \mathbb{R}}$ derartig, dass jede Kurve aus \mathcal{F} und jede Kurve aus \mathcal{G} sich nur mit Winkel $\frac{1}{4}\pi$ schneiden können.

Behauptung: Beschreibt $x \mapsto y(x)$ eine differenzierbare Kurve in \mathcal{F} und $x \mapsto Y(x)$ eine differenzierbare Kurve in \mathcal{G} , die sich in x_0 schneiden, so gilt

$$Y'(x_0) = \frac{y'(x_0) - 1}{y'(x_0) + 1} \text{ oder } Y'(x_0) = \frac{1 + y'(x_0)}{1 - y'(x_0)}. \quad (\clubsuit)$$

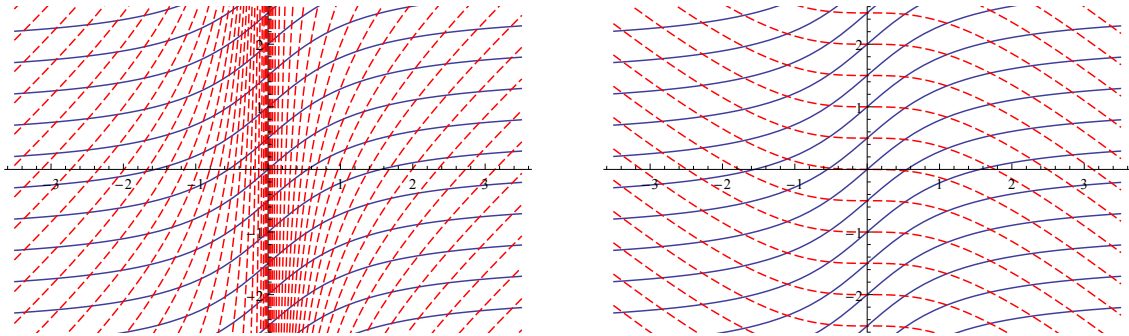
► Zeigen Sie diese Behauptung.

<p><i>Hinweis 1:</i></p> <p>Sei $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^2 \setminus \{O\}$. Für den eingeschlossenen Winkel $\varphi = \angle \vec{u} O \vec{v}$ gilt</p> $\vec{u} \cdot \vec{v} = \cos(\varphi) \ \vec{u}\ \ \vec{v}\ .$	<p><i>Hinweis 2:</i></p> 
---	---

6. Gegeben ist die Kurvenschar $\mathcal{F} = \{y - \arctan(x) = c\}_{c \in \mathbb{R}}$.

► Berechnen Sie eine Kurvenschar \mathcal{G} , deren Kurven die von \mathcal{F} mit Winkel $\frac{1}{4}\pi$ schneiden.

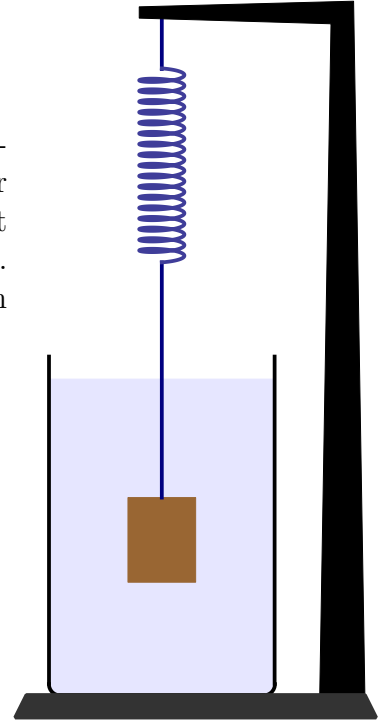
NB. Wegen (\clubsuit) gibt es zwei solcher Kurvenscharen, deren beide Bilder man hier findet. Passt eins zu Ihrer Antwort?



► Welche der unteren Differentialgleichungen passt am Besten zu einem Gewicht im Wasser, das an einer Feder hängt und in vertikaler Richtung hin- und herschwingen kann? In der Skizze ist das Gewicht in der Ruhelage. Die Höhe h wird vom Boden des Behälters gemessen. Bei den Bewegungen, die man betrachtet, bleibt das Gewicht ganz im Wasser und berührt den Boden nicht.

► Welche Vorzeichen haben die Konstanten c_i ?

- (a) $h''(t) = c_0 + c_1 h(t) + c_2 |h'(t)|$,
- (b) $h''(t) = c_0 + c_1 h(t) + c_2 |h'(t)|^2$,
- (c) $h''(t) = c_0 + c_1 h(t) + c_2 h'(t) |h'(t)|$,
- (d) $h''(t) = c_0 + c_1 h(t) + c_2 h(t) |h'(t)|$.



7. Begründen Sie Ihre Antworten.

8. Wir definieren $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ durch

$$F \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (3 - 2x - y)x \\ (3 - x - 2y)y \end{pmatrix}$$

und betrachten

$$\begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} = F \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}.$$

- (a) Berechnen Sie alle Gleichgewichtspunkte.
- (b) Geben Sie das zum Gleichgewichtspunkt $(1, 1)$ gehörige linearisierte System an.
- (c) Klassifizieren Sie dieses linearisierte System (Stabilität und wenn möglich Typ).
- (d) Berechnen Sie $\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t), y(t))$ für die Lösung mit Anfangswerten $(x(0), y(0)) = (1, 0)$.

Begründen Sie Ihre Antworten.

9. Wir betrachten nochmals

$$\begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (3 - 2x(t) - y(t))x(t) \\ (3 - x(t) - 2y(t))y(t) \end{pmatrix}.$$

Die Funktion $V(x, y) = x - 1 - \log(x) + y - 1 - \log(y)$ ist eine Lyapunov-Funktion bei $(1, 1)$.

- (a) Zeigen Sie dies.
Hinweis: $2x + 2y - 2 - 2xy = -2(1 - x)(1 - y) \leq (1 - x)^2 + (1 - y)^2$.
- (b) Zeigen Sie, dass jede Lösung mit $x(0) > 0$ und $y(0) > 0$ für $t \rightarrow \infty$ zum Gleichgewichtspunkt $(1, 1)$ konvergiert.