

2.1.4 Norm Sei  $V$  ein  $K$ -Vektorraum ( $K = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{C}$ ). 25.4. 2016

Eine Abbildung  $V \ni v \mapsto \|v\| \in \mathbb{R}$  heißt Norm, falls gilt:

$$(N1) \|v\| \geq 0 \quad \forall v \in V, \text{ und aus } \|v\|=0 \text{ folgt } v=0$$

$$(N2) \|\lambda v\| = |\lambda| \|v\| \quad \forall \lambda \in K, v \in V$$

$$(N3) \|v+w\| \leq \|v\| + \|w\| \quad \forall v, w \in V \quad (\text{Dreiecksungleichung})$$

Beispiele: 1) Euklidische Norm  $\|x\| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$

2)  $p$ -Norm:  $z = (z_1, \dots, z_n) \in \mathbb{C}^n, p \geq 1$ :

$$\|z\|_p = (|z_1|^p + \dots + |z_n|^p)^{\frac{1}{p}}$$

$$(N1) \|z\|_p \geq 0 \quad ; \quad 0 = \|z\|_p = (|z_1|^p + \dots + |z_n|^p)^{\frac{1}{p}}$$

$$\Leftrightarrow z_1 = z_2 = \dots = z_n = 0 \Leftrightarrow z = \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(N2) \|\lambda z\|_p = \left\| \lambda \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} \right\|_p = \left\| \begin{pmatrix} \lambda z_1 \\ \vdots \\ \lambda z_n \end{pmatrix} \right\|_p$$

$$= (|\lambda z_1|^p + \dots + |\lambda z_n|^p)^{\frac{1}{p}}$$

$$= (|\lambda|^p |z_1|^p + \dots + |\lambda|^p |z_n|^p)^{\frac{1}{p}}$$

$$= |\lambda|^p \cdot \frac{1}{p} (|z_1|^p + \dots + |z_n|^p)^{\frac{1}{p}} = |\lambda| \|z\|_p$$

(N3) Diese Eigenschaft wird durch den Überschreitungssatz bewiesen

### 2.15 Höldersche Ungleichung

Es seien  $p, q > 1$  mit  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ . Dann gilt für alle  $z, w \in \mathbb{C}^n$

$$\sum_{k=1}^n |z_k w_k| \leq \|z\|_p \|w\|_q$$

Beweis: Ist  $z=0$  oder  $w=0$ , dann sind beide Seiten gleich 0 und die Ungleichung ist somit erfüllt. Sei nun  $z \neq 0$  und  $w \neq 0$ .

$$\begin{aligned} \frac{|z_k|}{\|z\|_p} \cdot \frac{|w_k|}{\|w\|_q} &= \left( \frac{|z_k|^p}{\|z\|_p^p} \right)^{\frac{1}{p}} \left( \frac{|w_k|^q}{\|w\|_q^q} \right)^{\frac{1}{q}} \\ &\stackrel{\text{AM-GM-Ungl.}}{\leq} \frac{1}{p} \frac{|z_k|^p}{\|z\|_p^p} + \frac{1}{q} \frac{|w_k|^q}{\|w\|_q^q} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & \Rightarrow \sum_{k=1}^n \frac{|z_k| \cdot |\omega_k|}{\|z\|_p \cdot \|\omega\|_q} \leq \frac{1}{p} \sum_{k=1}^n \frac{|z_k|^p}{\|z\|_p^p} + \frac{1}{q} \sum_{k=1}^n \frac{|\omega_k|^q}{\|\omega\|_q^q} \\
 & = \frac{1}{p} \frac{1}{\|z\|_p^p} \underbrace{\sum_{k=1}^n |z_k|^p}_{=\|z\|_p^p} + \frac{1}{q} \frac{1}{\|z\|_q^q} \underbrace{\sum_{k=1}^n |\omega_k|^q}_{=\|\omega\|_q^q} = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1 \\
 & \Rightarrow \|z\|_p \|\omega\|_q \sum_{k=1}^n |z_k| \cdot |\omega_k| \leq \|z\|_p \cdot \|\omega\|_q \quad \blacksquare
 \end{aligned}$$

### 2.1.7 Minkowskische Ungleichung

Für  $p \geq 1$  und  $z, \omega \in \mathbb{C}^n$  gilt  $\|z + \omega\|_p \leq \|z\|_p + \|\omega\|_p$

Beweis: Fall  $p=1$ :

$$\begin{aligned}
 \|z + \omega\|_1 &= \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k| \leq \sum_{k=1}^n (|z_k| + |\omega_k|) = \sum_{k=1}^n |z_k| + \sum_{k=1}^n |\omega_k| \\
 &\leq \|z\|_p + \|\omega\|_p
 \end{aligned}$$

Fall  $p > 1$ : setze  $q := \frac{1}{1 - \frac{1}{p}} \Rightarrow \frac{1}{p} + \frac{1}{q} = \frac{1}{p} + (1 - \frac{1}{p}) = 1$

O.B.d.A.  $\|z + \omega\|_p \neq 0$  (sonst ist die Ungleichung sowieso wahr)

Dann gilt

$$\begin{aligned}
 \|z + \omega\|_p^p &= \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k|^p = \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k| |z_k + \omega_k|^{p-1} \\
 &\leq \sum_{k=1}^n (|z_k| + |\omega_k|) |z_k + \omega_k|^{p-1} \\
 &= (p-1) \frac{1}{1-\frac{1}{p}} \sum_{k=1}^n |z_k| |z_k + \omega_k|^{p-1} + \sum_{k=1}^n |\omega_k| |z_k + \omega_k|^{p-1} \\
 &= (p-1) \frac{p}{p-1} \stackrel{\text{Hölder}}{\leq} \left( \sum_{k=1}^n |z_k|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left( \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k|^{(p-1)q} \right)^{\frac{1}{q}} + \left( \sum_{k=1}^n |\omega_k|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left( \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k|^{(p-1)q} \right)^{\frac{1}{q}} \\
 &= p \quad = (\|z\|_p + \|\omega\|_p) \left( \sum_{k=1}^n |z_k + \omega_k|^p \right)^{1-\frac{1}{p}} \quad |: \|z + \omega\|_p^{p-1}
 \end{aligned}$$

$$\Leftrightarrow \|z + \omega\|_p \leq \|z\|_p + \|\omega\|_p \quad \blacksquare$$

### 2.1.8 Def + Satz p-Norm

$\|\cdot\|_p$  ist eine Norm auf  $\mathbb{C}^n$ . Sie wird p-Norm genannt.

## 2.2. Metrische und normierte Räume

### 2.2.1 Def (Metrik, metr. Räume)

Sei  $X$  eine nichtleere Menge. Eine Metrik auf  $X$  ist eine Abbildung  $d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  für die gilt

$$(M1) \quad d(x,y) \geq 0 \quad \forall x,y \in X, \quad d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y \quad (\text{Positivität})$$

$$(M2) \quad d(x,y) = d(y,x) \quad \forall x,y \in X \quad (\text{Symmetrie})$$

$$(M3) \quad d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z) \quad \forall x,y,z \in X \quad (\text{Dreiecksungleichung})$$

Das Paar  $(X, d)$  heißt ein metrischer Raum.

Die Elemente  $x \in X$  werden auch Punkte genannt.

Die Zahl  $d(x,y)$  heißt Abstand (bzw.  $d$ ) von  $x$  und  $y$ .

### 2.2.2 Lemma (Umgekehrte Dreiecksungleichung)

Beweis  $|d(x,y) - d(y,z)| \leq d(x,z) \quad \forall x,y,z \in X$ .

Beweis: Übung

Beispiele: 1)  $X = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{C}$ ,  $d(x,y) = |x-y|$

2)  $X = \mathbb{R}^n$  oder  $\mathbb{C}^n$ ,  $d(x,y) = \|x-y\|_2 = \sqrt{(x_1-y_1)^2 + \dots + (x_n-y_n)^2}$

Diese Metrik wird die euklidische Metrik genannt.

3)  $X = \mathbb{R}^n$  oder  $\mathbb{C}^n$ ,  $d(x,y) = \|x-y\|_p$

4) Supremumsmetrik

Sei  $D \neq \emptyset$  eine Menge und

$$B(D) := \{ f: D \rightarrow \mathbb{C} : \|f\|_D := \sup_{x \in D} |f(x)| < \infty \}$$

der Raum der beschränkten Funktionen

auf  $D$  mit Werten in  $\mathbb{C}$ .  $d_D(f,g) := \|f-g\|_D$

ist eine Metrik auf  $D$ .

5) Sei  $C^0([a,b])$  der Raum der stetigen

Funktionen auf  $[a,b]$ . Dann ist  $C^0([a,b], d_{[a,b]})$  ein metr. Raum.

6) Sei  $X$  ein normierter Raum mit Norm  $\|\cdot\|$ .

Dann ist  $X$  mit  $d(x,y) = \|x-y\|$  ein metrischer Raum:

$$(M1) \quad d(x,y) = \|x-y\| \stackrel{(N1)}{\geq} 0; \quad d(x,y) = \|x-y\| = 0 \Leftrightarrow x-y = 0 \Leftrightarrow x=y$$

28.5.2016

$$(M2) \quad d(x,y) = \|x-y\| = \|(y-x)\| \stackrel{(N2)}{=} |-1| \|y-x\| = \|y-x\| = d(y,x)$$

$$(M3) \quad d(x,y) = \|x-y\| = \| (x-z) + (z-y) \| \stackrel{(N3)}{\leq} \|x-z\| + \|z-y\| = d(x,z) + d(z,y)$$

Achtung! Metrische Räume sind im allgemeinen keine normierten Räume. Sie müssen noch nicht einmal Vektorräume sein.

7) Die „diskrete“ Metrik: Sei  $X$  eine nichtleere Menge und  $d(x,y) = \begin{cases} 0, & x=y \\ 1, & x \neq y \end{cases}$ .  $(X,d)$  ist ein metrischer Raum: (M1) und (M2) sind offensichtlich richtig.

(M3)	Fall	$d(x,z)$	$d(x,y)$	$d(y,z)$	
	$x \neq y \neq z$	1	1	1	$1 \leq 2 \checkmark$
	$x = y \neq z$	1	0	1	$1 \leq 1 \checkmark$
	$x \neq y = z$	0	1	1	$0 \leq 2 \checkmark$
	$x = y \neq z$	1	1	0	$1 \leq 1 \checkmark$
	$x = y = z$	0	0	0	$0 \leq 0 \checkmark$

8) Metrik der französischen Eisenbahn

$$X = \mathbb{R}^2, \quad d(x,y) = \begin{cases} d_2(x,y), & x, y \text{ auf ein Uroprungsgerade} \\ d_2(x,0) + d_2(y,0), & \text{sonst} \end{cases}$$

Beweis: Übung

9) Sei  $(X,d)$  ein metrischer Raum und  $Y \subset X$  eine Teilmenge. Dann ist  $d|_{Y \times Y}: Y \times Y \rightarrow \mathbb{R}$  eine Metrik auf  $Y$ , die sog. induzierte Metrik.

### 2.2.3 Def. (Skalarprodukt)

Sei  $V$  ein  $K$ -Vektorraum ( $K = \mathbb{R}$  oder  $\mathbb{C}$ ). Eine Abbildung  $V \times V \ni (v, w) \mapsto \langle v, w \rangle \in K$  heißt Skalarprodukt, falls gilt:

(S1) Die Abbildung  $V \times V \ni (v, w) \mapsto \langle v, w \rangle \in K$  ist  $K$ -linear für alle  $w \in V$ . (linearität)

(S2)  $\langle v, w \rangle = \overline{\langle w, v \rangle} \quad \forall v, w \in V$ , (symmetrisch, hermitisch)

(S3)  $\langle v, v \rangle > 0 \quad \forall v \in V \setminus \{0\}$  (positiv definit)

Bemerkung: Das Skalarprodukt ist (konjugiert) linear in der zweiten Komponente: Seien  $\lambda, \mu \in K$ ,  $v, w \in V$

$$\begin{aligned} \langle v, \lambda w_1 + \mu w_2 \rangle &\stackrel{(S2)}{=} \overline{\langle \lambda w_1 + \mu w_2, v \rangle} \\ &\stackrel{(S1)}{=} \overline{\lambda \langle w_1, v \rangle + \mu \langle w_2, v \rangle} = \overline{\lambda} \overline{\langle w_1, v \rangle} + \overline{\mu} \overline{\langle w_2, v \rangle} \\ &\stackrel{(S2)}{=} \overline{\lambda} \langle v, w_1 \rangle + \overline{\mu} \langle v, w_2 \rangle \end{aligned}$$

Deshalb ist ein Skalarprodukt eine positiv definite symmetrische Bilinearform, wenn  $K = \mathbb{R}$ , oder eine positiv definite hermitische Sesquilinearform, wenn  $K = \mathbb{C}$ .

### 2.2.4 Beispiele

- $\mathbb{R}^n$  mit  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$
- $\mathbb{C}^n$  mit  $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i \overline{y_i}$
- $C^0([a, b], \mathbb{C})$  mit  $\langle f, g \rangle = \int_a^b f(x) \overline{g(x)} dx$ .

2.2.5 Satz Sei  $V$  ein Vektorraum mit Skalarprodukt  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Betachte  $\|x\| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$

a) Für alle  $x, y \in V$  gilt  $|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|$   
(Schwartzsche Ungleichung)

Die Gleichheit gilt genau dann, wenn  $x, y$  linear abhängig sind.

b)  $\|\cdot\|$  ist eine Norm auf  $V$ .

Beweis: a) Fall  $y=0$  ist trivial. Sei  $y \neq 0$ , dann ist auch  $\|y\| \neq 0$  wegen (S3).

$$\begin{aligned}
 0 &\leq \|x - \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y\|^2 \stackrel{\text{Def.}}{=} \left\langle x - \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y, x - \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y \right\rangle \\
 &\stackrel{S1}{=} \langle x, x \rangle - \left\langle x, \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y \right\rangle - \left\langle \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y, x \right\rangle + \left\langle \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y, \frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y \right\rangle \\
 &\stackrel{S1, S2}{=} \langle x, x \rangle - \frac{\langle x, y \rangle \langle x, y \rangle}{\|y\|^2} - \frac{\langle x, y \rangle \langle y, x \rangle}{\|y\|^2} + \frac{\langle x, y \rangle \langle x, y \rangle}{\|y\|^4} \langle y, y \rangle \\
 &\stackrel{S2}{=} \|x\|^2 - \frac{|\langle x, y \rangle|^2}{\|y\|^2} - \frac{|\langle x, y \rangle|^2}{\|y\|^2} + \frac{|\langle x, y \rangle|^2}{\|y\|^2} \\
 &= \frac{1}{\|y\|^2} (\|x\|^2 \|y\|^2 - |\langle x, y \rangle|^2) \\
 &\quad \underbrace{\text{so}}
 \end{aligned}$$

$\Rightarrow \|x\|^2 \|y\|^2 \geq |\langle x, y \rangle|^2 \stackrel{\text{alle pos.}}{\Rightarrow} |\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \cdot \|y\|.$

„=0“ gilt nach (S3) genau dann, wenn

$x - \underbrace{\frac{\langle x, y \rangle}{\|y\|^2} y}_\text{EK} = 0$ , d.h.  $x$  und  $y$  sind linear abhängig  $\blacksquare$

## 2.2.6 Def (Konvergenz, Grenzwert, Cauchy-Folge)

Sei  $(X, d)$  ein metrischer Raum:

a) Eine Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  in  $X$  heißt Konvergent, falls

$$\exists x \in X : \forall \varepsilon > 0 \exists n_0 = n_0(\varepsilon) : d(x_n, x) < \varepsilon \quad \forall n \geq n_0(\varepsilon)$$

$x$  wird Grenzwert der Folge  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  genannt, im Zeichen  $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n = x$

b) Eine Folge heißt Cauchy-Folge, falls

$$\forall \varepsilon > 0 \exists n_0 = n_0(\varepsilon) : d(x_n, x_m) < \varepsilon \quad \forall m, n \geq n_0(\varepsilon)$$

Bemerkung:

i) Der Grenzwert ist eindeutig bestimmt:

Ann.:  $x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x$  und  $x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} y$

$$\Rightarrow d(x, y) \stackrel{(M3)}{\leq} d(x, x_n) + d(x_n, y) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 + 0 = 0$$

$$\Rightarrow d(x, y) = 0 \stackrel{M1}{\Rightarrow} x = y$$

ii) Jede konvergente Folge ist eine Cauchyfolge  
 $x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x$ . Sei  $\varepsilon > 0$  belieb. aber fest.

$$\begin{aligned}\exists n: d(x_n, x) \leq \frac{\varepsilon}{2} \quad \forall n \geq n(\varepsilon), \text{ da } x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x \\ \Rightarrow d(x_n, x_m) \stackrel{(M^3)}{\leq} d(x_n, x) + d(x, x_m) \\ \leq \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon \quad \forall n, m \geq n(\varepsilon)\end{aligned}$$

### 2.2.7 Beispiele

i) Konvergenz in  $(\mathbb{R}, d_1)$  und  $(\mathbb{C}, d_2)$  stimmt mit der aus Analysis I bekannten Definition überein

ii) Sei  $(x^i)_{i \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n$  oder  $\mathbb{C}^n$  eine Folge:

$x^i$  konvergiert in  $(\mathbb{R}^n, d_2)$  bzw.  $(\mathbb{C}^n, d_2)$  genau dann, wenn für jedes  $k \in \{1, \dots, n\}$  die Koordinatenfolge  $(x_k^i)_{i \in \mathbb{N}}$  konvergiert.

Beweis: Übungsaufgabe

iii) Konvergenz in  $(B(D), \|\cdot\|_D)$  bedeutet gleichmäßige Konvergenz der Funktionen.

### 2.2.8 Def. (vollständig, Banach- & Hilbertraum)

Ein metrischer Raum  $(X, d)$  heißt vollständig, wenn jede Cauchy-Folge konvergiert. Ein normierter Raum  $(V, \|\cdot\|)$  heißt Banachraum, wenn  $V$  zusammen mit der Norm-Metrik  $d(x, y) = \|x - y\|$  vollständig ist. Ein Skalarproduktraum  $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  heißt Hilbertraum, wenn  $V$  mit der indizierten Norm ein Banachraum ist.

Beispiele: 1)  $(\mathbb{R}, d_2)$  und  $(\mathbb{C}, d_2)$  sind vollständig

2)  $(\mathbb{Q}, d_2)$  ist nicht vollständig

$$x_n := \frac{1}{2} \left( x_{n-1} + \frac{2}{x_{n-1}} \right), \quad x_0 = 2, \quad x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \sqrt{2}$$

$(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  ist Cauchyfolge in  $\mathbb{Q}$ , aber der Grenzwert liegt nicht in  $\mathbb{Q}$  und  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$  ist Folge in  $\mathbb{Q}$  somit nicht konvergent.

3)  $(\mathbb{R}^n, d_2)$  ist vollständig

$(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_2)$  ist ein Banachraum

$(\mathbb{R}^n, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  ist ein Hilbertraum

4) Sei  $I \subset \mathbb{R}$  ein abgeschlossenes Intervall. Dann ist  $(I, d_2)$  vollständig.

5)  $(B(D), d_p)$  ist vollständig, dh  $(B(D), \|\cdot\|_p)$  ist ein Banachraum (Übung)

6)  $(C^0([a,b]), \|\cdot\|_{[a,b]})$  ist ein Banachraum

7)  $(C^0([a,b]))$  versehen mit der Norm

$$\|f\|_1 = \int_a^b |f(x)| dx \text{ ist } \underline{\text{kein}} \text{ Banachraum.}$$