

## Variationsungleichungen

### 4. Übung

**Abgabe: Freitag, 02.11.2013, bis 12:15 Uhr**

(in den Briefkasten für Übungsblätter im "MI-Container" auf dem Parkplatz der Physik)

#### Aufgabe 1: (Glättung durch Faltung, Teil 2)

Es sei  $\eta \in C(\mathbb{R}^N)$  eine Funktion mit

$$\eta \geq 0, \quad \eta(x) = 0 \quad \text{für alle } |x| \geq 1 \quad \text{und} \quad \int_{\mathbb{R}^N} \eta(x) dx = 1.$$

Zeigen Sie für  $1 \leq p < \infty$  und  $u \in L^p(\mathbb{R}^N)$ :

- (a)  $|(\eta * u)(x)|^p \leq (\eta * (|u|^p))(x)$  für fast alle  $x \in \mathbb{R}^N$ .

Hinweis: Höldersche Ungleichung.

- (b) Die reskalierte Funktion  $\eta_m(x) := m^N \eta(mx)$  erfüllt  $\int_{\mathbb{R}^N} \eta_m(x) dx = 1$  für alle  $m \in \mathbb{N}$ , und  $\eta_m(x) = 0$  für alle  $|x| \geq \frac{1}{m}$ .

- (c) Ist  $u : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  stetig mit kompaktem Träger, so gilt  $u * \eta_m \rightarrow u$  in  $L^p(\mathbb{R}^N)$ ; genauer gesagt haben wir folgendes:

$$\int_{\mathbb{R}^N} |u * \eta_m - u|^p dx \leq \int_{\mathbb{R}^N} \int_{\mathbb{R}^N} |u(x-y) - u(x)|^p \eta_m(y) dy dx \xrightarrow{m \rightarrow \infty} 0.$$

(5 Punkte)

#### Aufgabe 2: (zur Approximation messbarer Funktionen)

Es sei  $A \subset \mathbb{R}^N$  eine Lebesgue-messbare Menge mit endlichem Maß. Zu jedem  $\varepsilon > 0$  gibt es eine offene Menge  $U$  und eine kompakte Menge  $K$  mit  $K \subset A \subset U \subset \mathbb{R}^N$ , so dass

$$\mu(A \setminus K) < \varepsilon \quad \text{und} \quad \mu(U \setminus A) < \varepsilon,$$

wobei  $\mu$  das Lebesgue-Maß im  $\mathbb{R}^N$  ist. Benutzen Sie diese maßtheoretische Tatsache, um folgendes zu zeigen:

Zu jedem  $\delta > 0$  gibt es eine Funktion  $u \in C(\mathbb{R}^N)$  mit kompaktem Träger, so dass

$$0 \leq u \leq 1 \quad \text{in } \mathbb{R}^N \quad \text{und} \quad \int_{\mathbb{R}^N} |u(x) - \mathbb{1}_A(x)| dx \leq \delta,$$

wobei  $\mathbb{1}_A$  die *charakteristische Funktion* von  $A$  ist, d.h.,

$$\mathbb{1}_A(x) := \begin{cases} 1 & \text{falls } x \in A, \\ 0 & \text{falls } x \notin A. \end{cases}$$

Hinweis: Sei  $B, K \subset B \subset U$ , die Menge der Punkte in  $U$ , deren Abstand zu  $K$  kleiner ist als  $\frac{d}{2}$ , wobei  $d > 0$  der minimale Abstand von  $K$  zu  $\partial U$  ist. Glättet man nun  $\mathbb{1}_B$  durch Faltung mit  $\eta_m$  (die Funktion aus Aufgabe 1), erhält man einen Kandidaten für  $u$ , mit  $u = 1$  in  $K$  und  $u = 0$  in  $\mathbb{R}^N \setminus U$ , sofern  $\varepsilon$  (und damit  $K, U, B$ ) sowie  $m$  in Abhängigkeit von  $\delta$  geeignet gewählt werden.

(5 Punkte)

**Aufgabe 3:**

Es sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  offen und beschränkt mit glattem Rand ( $C^1$  genügt). Zeigen Sie:

- (a) Aus dem Satz von Gauß folgt: Für alle  $\psi \in C^1(\bar{\Omega})$ ,  $\Phi \in C^1(\bar{\Omega}; \mathbb{R}^N)$  gilt

$$\int_{\Omega} (\nabla \psi) \cdot \Phi + \psi \operatorname{div} \Phi \, dx = \int_{\partial \Omega} \psi \Phi \cdot n \, d\sigma,$$

wobei  $\cdot$  das Skalarprodukt im  $\mathbb{R}^N$ ,  $\int_{\partial \Omega} \dots d\sigma$  das Flächenintegral und  $n = n(x)$  der äußere Normalenvektor zu  $\partial \Omega$  an der Stelle  $x \in \partial \Omega$  ist.

- (b) Existiert eine Lösung  $u \in C^2(\bar{\Omega})$  von

$$\Delta u = f \quad \text{in } \Omega, \quad \frac{\partial u}{\partial n} = g \quad \text{auf } \partial \Omega,$$

mit einem  $f \in C(\bar{\Omega})$  und einem  $g \in C(\partial \Omega)$ , so gilt

$$\int_{\Omega} f \, dx = \int_{\partial \Omega} g \, d\sigma.$$

- (c) Für alle  $\psi \in H_0^{1,2}(\Omega)$  und alle  $\Phi \in H^{1,2}(\Omega; \mathbb{R}^N)$  (d.h.  $\Phi$  ist eine Abbildung mit Werten in  $\mathbb{R}^N$ , und jede der  $N$  Komponenten von  $\Phi$  ist eine Funktion in  $H^{1,2}(\Omega)$ ) gilt

$$\int_{\Omega} (\nabla \psi) \cdot \Phi + \psi \operatorname{div} \Phi \, dx = 0.$$

**(5 Punkte)**

**Aufgabe 4:**

Es sei  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  offen und beschränkt mit glattem Rand, und  $f \in L^2(\Omega)$ . Wir betrachten die Bilinearform

$$a(u, v) := \int_{\Omega} (u_{x_1} v_{x_1} - u_{x_1} v_{x_2} - u_{x_2} v_{x_1} + 3u_{x_2} v_{x_2}) \, dx, \quad u, v \in H_0^1(\Omega),$$

und die Variationsungleichung

$$a(u, v - u) \geq \int_{\Omega} (fv - fu) \, dx \quad \text{für alle } v \in K := \left\{ v \in H_0^1(\Omega) \mid \|v\|_{L^2(\Omega)} \leq 1 \right\}.$$

Zeigen Sie:

- (a) Die Variationsungleichung hat genau eine Lösung  $u \in K$ .  
 (b) Existiert eine Konstante  $\lambda \geq 0$  und eine Lösung  $w \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$  von

$$-w_{x_1 x_1} + 2w_{x_1 x_2} - 3w_{x_2 x_2} + \lambda w = f \quad \text{f.ü. in } \Omega$$

mit  $\|w\|_{L^2(\Omega)} = 1$ , so ist  $w$  eine Lösung der Variationsungleichung. Insbesondere folgt  $u = w$ .

**(5 Punkte)**

Informationen zur Vorlesung und den Übungen gibt es auf der **Veranstaltungshomepage** (auf der Internetseite des Lehrstuhls Kawohl verlinkt unter "Lehre"):

<http://www.mi.uni-koeln.de/mi/Forschung/Kawohl/1213WS/varungl.html>