

Def. 2 Eine Kantenfolge  $P = (v_0, a_1, v_1, \dots, a_m, v_m)$

heißt (gerichteter) Kreis, falls  $v_0 = v_m$  und

$|\{v_0, \dots, v_m\}| = m$  ist.

Satz 3 Sei  $D = (V, A)$  ein gerichteter Graph mit Längenfkt.  $l: A \rightarrow \mathbb{R}$ . Angenommen alle Kreise in  $D$  haben nichtnegative Länge. Seien  $s, t \in V$ , so dass es eine Kantenfolge mit Startknoten  $s$  und Endknoten  $t$  gibt. Dann gibt es eine  $s$ - $t$ -Kantenfolge, die auch ein Weg ist.

Kürzeste

Bew.: Klar:  $\exists$  ein kürzester  $s$ - $t$ -Weg  $P$ . Ang.

$\exists$   $s$ - $t$ -K.f.  $Q$  mit  $l(Q) < l(P)$ . Wähle solches  $Q$  mit minimaler Anzahl von Kanten. Da  $Q$  kein Weg ist

enthält  $Q$  einen Kreis  $C$ . Nach Voraussetzung  $l(C) \geq 0$ .

Sei  $Q'$  die K.f., die man aus  $Q$  erhält, wenn man  $C$  löscht. Dann ist  $Q'$  ebenfalls  $s$ - $t$ -Kantenf. mit

$$l(Q') = l(Q) - l(C) \leq l(Q) < l(P),$$

aber mit weniger Kanten als  $Q$ . Widerspruch!  $\square$

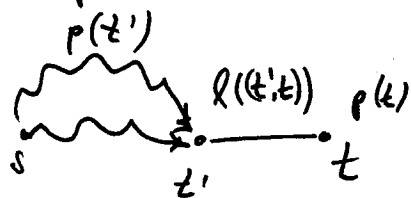
Zurück zur Ausgangsfrage: Wie erkennt man, dass

ein  $s-t$  Weg nicht der kürzeste ist?

Ang.  $\exists s-t$ -Weg der Länge  $p(t)$  und ang.  $(t', t) \in A$

und  $\exists s-t'$ -Weg der Länge  $p(t')$ . Falls

$p(t') + l((t', t)) < p(t)$  ist, war  $p(t)$  nicht die Länge eines kürzesten  $s-t$ -Weges.



Def. 4 Eine Fkt.  $p: V \rightarrow \mathbb{R}$  heißt Potential für  $D = (V, A)$ ,  $l: A \rightarrow \mathbb{R}$ , falls

$$p(v) - p(u) \leq l(a) \quad \text{für alle } a = (u, v) \in A$$

gilt.

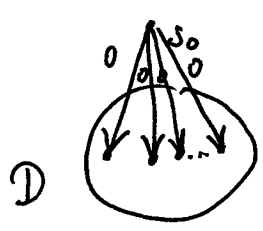
Satz 5 Sei  $D = (V, A)$  ger. Graph,  $l: A \rightarrow \mathbb{R}$  Kantenlängenfkt. Dann gibt es ein Potential  $p: V \rightarrow \mathbb{R}$  für  $D$ , l genau dann wenn alle gerichteten Kreise in  $D$  nichtnegative Länge besitzen.

Bew.: " $\Rightarrow$ ": Sei  $C = (v_0, a_1, v_1, \dots, a_m, v_m)$  ein Kreis mit  $v_0 = v_m$  und sei  $p: V \rightarrow \mathbb{R}$  ein Potential.

Dann ist die Länge von  $C$

$$l(C) = \sum_{i=1}^m l(a_i) \geq \sum_{i=1}^m (p(v_i) - p(v_{i-1})) = 0.$$

" $\Leftarrow$ ": Füge zu  $D$  einen neuen Knoten  $s_0$  und neue Kanten  $(s_0, t)$  für alle  $t \in V$  hinzu, wobei  $l(s_0, t) = 0$  definiert wird.



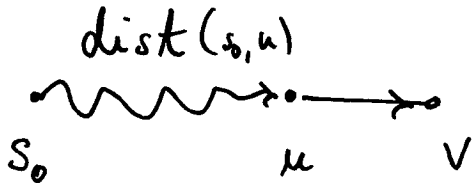
Beh.:  $p(t) = \text{dist}(s_0, t)$  ist ein Potential.

Bew.: zu zeigen:

$$\forall a = (u, v) \in A: p(v) - p(u) = \text{dist}(s_0, v) - \text{dist}(s_0, u) \leq l(a)$$

$$\Leftrightarrow \text{dist}(s_0, v) \leq \text{dist}(s_0, u) + l(a)$$

Betrachte einen kürzesten  $s_0 - u$ -Weg  $P$ . Wenn man zu  $P$  die Kante  $a$  hinzufügt, erhält man eine  $s_0 - v$ -Kantenfolge der Länge  $\text{dist}(s_0, u) + l(a)$ .



Weil alle gerichteten Kreise in  $D$ ,  $l$  nicht-negative Länge haben, gibt es nach Satz 3 eine kürzeste  $s_0$ - $v$ -Kantenfolge, die auch ein kürzester Weg ist.

D.h.  $\text{dist}(s_0, v) \leq \text{dist}(s_0, u) + l(a)$ . □

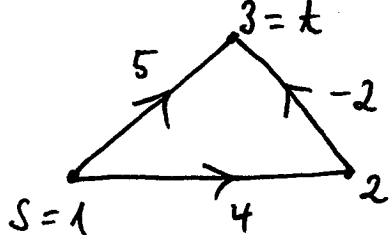
Bem.: Falls  $l: A \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ , dann ist  $p=0$  ein Potential.

Satz 6 (geometrische Modellierung kürzester Wege mit linearen Ungleichungen)

Sei  $D = (V, A)$  ein gerichteter Graph mit Kantenlängenfunktion  $l: A \rightarrow \mathbb{R}$ . Angenommen in  $D$ ,  $l$  gibt es keine Kreise negativer Länge und angenommen für alle  $v \in V$  gilt  $d(s, v) < \infty$ . Dann gilt die folgende Min-Max-Charakterisierung von  $\text{dist}(s, t)$ :

$$\begin{aligned} \text{dist}(s, t) &= \min_{P \text{ s-t-Weg}} l(P) \\ &= \max_{\substack{p: V \rightarrow \mathbb{R} \\ p(v) - p(u) \leq l(a) \quad \forall a = (u, v) \in A}} p(t) - p(s) \end{aligned}$$

Bsp. 7



$$\text{dist}(1,3) = \max p(3) - p(1)$$

$$p(1), p(2), p(3) \in \mathbb{R}$$

$$p(2) - p(1) \leq 4$$

$$p(3) - p(1) \leq 5$$

$$p(3) - p(2) \leq -2$$

$$= \max (-1, 0, 1) p$$

$$p \in \mathbb{R}^3$$

$$\left. \begin{array}{l} (-1, 1, 0) p \leq 4 \\ (-1, 0, 1) p \leq 5 \\ (0, -1, 1) p \leq -2 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{lineare Ungleichungen} \\ \text{beschreiben ein} \\ \text{geometrisches Gebilde} \\ \text{im } \mathbb{R}^3 \end{array}$$

→ Teil B

Bem.: -  $p = (0, 4, 1)$  beweist, dass es keine  $s-t$ -Wege der Länge  $< 1$  gibt.

- Satz 6 gibt Antwort auf einleitende Frage:  
Um zu beweisen, dass ein  $s-t$ -Weg tatsächlich ein kürzester Weg ist, muss man nur ein Potential  $p: V \rightarrow \mathbb{R}$  angeben, das  $l(p) = p(t) - p(s)$  erfüllt.