

b) Falls $K = \mathbb{Z}^{n+1}$, dann heißen (P), (D)
komisch quadratische Programme (CQP)

c) Falls $K = S_{\geq 0}^n$, dann heißen (P), (D)
semidefinite Programme (SDP)

Diese Vorlesung: vor allem a). Vorlesung "Konvexe Optimierung" (WS 2015/16): vor allem c).

Bsp. 7 Max-Flow als LP

$$\max \{ \text{value}(f) : f \text{ s-t-Fluss}, f \leq c \}.$$

$$= \max \sum_{a \in \delta^{\text{out}}(s)} f(a) - \sum_{a \in \delta^{\text{in}}(s)} f(a)$$

$$(f, g) \in \mathbb{R}_{\geq 0}^A \times \mathbb{R}_{\geq 0}^A$$

$$\sum_{a \in \delta^{\text{out}}(v)} f(a) - \sum_{a \in \delta^{\text{in}}(v)} f(a) = 0 \quad \forall v \in V \setminus \{s, t\}$$

$$c - f = g$$

Satz 8 (Dualitätstheorie von komischen Programmen)

a) (schwache Dualität)

Sei x zulässig für (P) und y zulässig für (D).

Dann ist $c^T x \leq y^T b$. Insbesondere $p^* \leq d^*$.

b) (Komplementarität)

Sei x optimal für (P) und y optimal für (D). Dann

$$(A^T y - c)^T x = 0.$$

c) (Optimalitätsbedingung)

Sei x zulässig für (P), y zulässig für (D). Dann sind x, y optimal, falls $(A^T y - c)^T x = 0$ gilt.

d) (starke Dualität)

Falls $d^* > -\infty$ und (D) strikt zulässig ist, dann \exists zulässige Lösung y von (D) mit $p^* = y^T b$ und es ist $p^* = d^*$.

Falls $p^* < \infty$ und (P) strikt zulässig ist, dann

\exists zulässige Lösung x von (P) mit $p^* = c^T x$ und es ist $p^* = d^*$.

Bew.:

a) - c) : $y^T b - c^T x = y^T A x - c^T x = (A^T y - c)^T x \geq 0$

d) : allgemeiner Fall : \rightarrow Vorlesung „Konvexe Opt.“

LP-Fall : \rightarrow Kapitel V.



Kapitel V - Polyedertheorie

Die Menge der zulässigen Lösungen von LPs

$$(P) \quad \{x \in \mathbb{R}^n : x \in \mathbb{R}_{\geq 0}^n, Ax = b\}$$

$$(D) \quad \{y \in \mathbb{R}^m : y^T A - c \in \mathbb{R}_{\geq 0}\}$$

sind Polyeder, d.h. Mengen von der Form

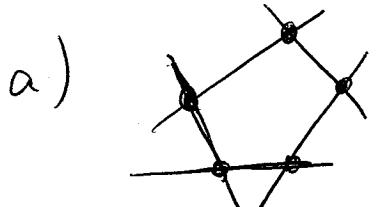
$$P = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\} \quad \text{für } A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m.$$

(vgl. Def. IR. 3.8)

§ 1 Extrempunkte und Ecken

Def. 1 Sei $C \subseteq \mathbb{R}^n$ eine konvexe Menge. Ein Punkt $z \in C$ heißt Extrempunkt von C , falls für alle $x, y \in C$ mit $z = \alpha x + (1-\alpha)y$ und $\alpha \in (0, 1)$ stets $x = z = y$ folgt. Die Menge aller Extrempunkte von C wird mit $\text{ext}(C)$ bezeichnet.

Bsp. 2



5 Extrem-
punkte

b)
 ∞ -viele
Extrempunkte.

Def. 3 Sei $P = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$ ein Polyeder

- a) Die Extrempunkte von P heißen Ecken.
- b) Für $z \in P$ bezeichne mit A_z die Teilmatrix von A , die genau die Zeilen mit $a_i^T z = b_i$ enthält (aktive Ungleichungen an z).

Satz 4 Es sei $P = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$ ein Polyeder und $z \in P$. Dann gilt: z ist Ecke von $P \Leftrightarrow \text{rang } A_z = n$.

Bew.: „ \Rightarrow “ Angenommen $\text{rang } A_z < n$. Dann gibt es ein $c \neq 0$ mit $A_z c = 0$. Da $a_i^T z < b_i$ für alle Zeilen von A gilt, die nicht zu A_z gehören, gibt es ein $s \geq 0$ mit

$$a_i^T(z + s_c) = b_i \quad \text{und} \quad a_i^T(z - s_c) < b_i.$$

Also: $A(z + s_c) \leq b$ und $A(z - s_c) \leq b$, und $z + s_c, z - s_c \in P$.

D.h. $z = \frac{1}{2}(z + s_c) + \frac{1}{2}(z - s_c)$ und somit ist z keine Ecke von P .

" \Leftarrow ": Angenommen es ist $z = \alpha x + (1-\alpha)y$ mit $x, y \in P$ und $\alpha \in (0, 1)$. Für eine Zeile a_i^T von A_2 gilt

$$b_i = a_i^T z = a_i^T (\alpha x + (1-\alpha)y) = \alpha a_i^T x + (1-\alpha) a_i^T y \\ \leq \alpha b_i + (1-\alpha) b_i = b_i.$$

Weil $\alpha \in (0, 1)$ ist, muss $a_i^T x = a_i^T y = b_i$ sein, und zwar für alle Zeilen von A_2 . Da $\text{rang } A_2 = n$, hat das System $a_i^T w = b_i$, i Zeile von A_2 , eine eindeutige Lösung. D.h. $x = z = y$ und z ist eine Ecke von P . \square

Korollar 5 Ein Polyeder hat nur endlich viele Ecken.

Bew.: Für eine Matrix $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ kann man höchstens $\binom{m}{n}$ Teilmatrizen A_2 mit $\text{rang } A_2 = n$ finden. D.h. es gibt höchstens $\binom{m}{n}$ Ecken. \square