

Beweis: Aufgabe 6.2 b). □

(Eventuell sehr langsames) Algorithmus zur Lösung von (PLP), falls P beschränkt ist: Bestimme alle Ecken x_1, \dots, x_t von P und finde den Index j mit $c^T x_j \geq c^T x_i$, $i = 1, \dots, t$.

Problem: t kann sehr groß sein: z.B. beim Würfel $C_n = \{x \in \mathbb{R}^n : -1 \leq x_i \leq 1, i = 1, \dots, n\}$: 2n Ungleichungen, aber 2^n Ecken.

Bessere Algorithmen: Fouries-Motzkin (nur etwas besser);
Nächstes Kapitel.

Satz 3 (Dualitätstheorie für lineare Programme)

a) (Schwache Dualität)

Falls x zulässig für (PLP) ist, und y zulässig für (DLP),
dann ist $c^T x \leq b^T y$. Insbesondere: $p^* \leq d^*$.

b) (Komplementarität)

Falls x optimal für (PLP) ist, und y optimal für (DLP)

dann ist $(Ax - b)^T y = 0$.

Anders gesagt: $y_j \neq 0 \Rightarrow (Ax)_j = b_j$ und $(Ax)_j \neq b_j \Rightarrow y_j = 0$
für $j = 1, \dots, m$.

c) (Optimalitätsbedingung)

Falls x zulässig für (PLP) ist, und y zulässig für (DLP), und
 $p^* = d^*$, dann sind x, y optimal $\Leftrightarrow (Ax - b)^T y = 0$.

d) (starke Dualität, von Neumann (1947))

Falls (PLP) und (DLP) beide zulässige Lösungen haben,
dann gilt $p^* = d^*$ und es gibt optimale Lösungen
 x und y .

Beweis: a) - c): Alle drei Aussagen lassen sich beweisen
durch Betrachtung der Ungleichung

$$b^T y - c^T x \geq \underbrace{(Ax)^T y - (A^T y)^T x}_0 = 0.$$

↑ weil $Ax \leq b$ und $y \geq 0$

d) $p^* \leq d^*$: Teil (a) ✓

$p^* \geq d^*$: 1. Beh: $\exists x_0: Ax_0 \leq b$ und $c^T x_0 = p^*$.

Bew: Da (DLP) zul. Lösungen hat, folgt aus a): $p^* < \infty$

z.z: $\exists x_0: Ax_0 \leq b$ und $c^T x_0 \geq p^*$. Angenommen nicht,

d.h. $\nexists x_0: \begin{bmatrix} A \\ -c \end{bmatrix} x_0 \leq \begin{bmatrix} b \\ -p^* \end{bmatrix}$. Nach Farkas' Lemma

(Korollar 3.2) gibt es dann ein $\begin{pmatrix} y \\ \lambda \end{pmatrix} \geq 0$ mit

$\begin{bmatrix} A^T & | & -c \end{bmatrix} \begin{pmatrix} y \\ \lambda \end{pmatrix} = 0$ und $b^T y - p^* \lambda < 0$. Dann

wäre aber

$$\lambda p^* = \sup \{ \lambda c^T x : Ax \leq b \} = \sup \{ (A^T y)^T x : Ax \leq b \}$$

$$\leq y^T b < \lambda p^*. \quad \text{↯}$$

2. Beh: $\exists y_0 \geq 0: A^T y_0 = c, b^T y_0 \leq p^*$

(Mit $d^* \leq b^T y_0 \leq p^*$ folgt dann Teil (d))

Bew: Angenommen nicht, d.h. $\exists \begin{pmatrix} y_0 \\ \lambda \end{pmatrix} :$

$$\begin{bmatrix} A^T & 0 \\ b^T & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} y \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c \\ p^* \end{pmatrix} \text{ und } \begin{pmatrix} y_0 \\ \lambda \end{pmatrix} \geq 0. \text{ Nach Farkas' Lemma}$$

(Satz 3.1) gibt es dann $\begin{pmatrix} z \\ \mu \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m+1} : \begin{bmatrix} A & b \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} z \\ \mu \end{pmatrix} \geq 0$
und $c^T z + p^* \mu < 0$.

Fall 1: $\mu = 0$. Dann ist also $Az \geq 0$ und $c^T z < 0$.

Nach Vor. hat (PLP) eine Lösung x_0 , also $Ax_0 \leq b$.

Für $\tau \geq 0$ ist dann $A(x_0 - \tau z) \leq b$ und für
ausreichend großes τ ist $c^T(x_0 - \tau z) > p^*$. \nexists

Fall 2: $\mu > 0$. Dann ist $Az + \mu b \geq 0$, $c^T z + p^* \mu < 0$.

Also $A(-\frac{1}{\mu} z) \leq b$ und $c^T(-\frac{1}{\mu} z) > p^*$. $\nexists \quad \square$

Korollar 4: $\max \{ c^T x : x \geq 0, Ax = b \}$

$$= \min \{ b^T y : A^T y - c \geq 0, y \in \mathbb{R}^m \},$$

falls beide Mengen gültiger Lösungen nicht-leer sind

Beweis: Setze $\tilde{A} = \begin{bmatrix} A \\ -A \\ -I \end{bmatrix}$, $\tilde{b} = \begin{bmatrix} b \\ -b \\ 0 \end{bmatrix}$. Dann gilt

$$\max \{ c^T x : x \geq 0, Ax = b \} = \max \{ c^T x : \tilde{A}x \leq \tilde{b} \}$$

$$= \min \{ \tilde{b}^T z : z \geq 0, \tilde{A}^T z = c \} = \min \{ b^T u - b^T v : u, v, w \geq 0, \\ A^T u - A^T v - w = c \}$$

$$y = u - v$$

$$\downarrow = \min \{ b^T y : A^T y \geq c \}. \quad \square$$

Def. 5: Sei $K \subseteq \mathbb{R}^n$ ein Kegel. Dann heißt
 $K^* = \{y \in \mathbb{R}^n : y^T x \geq 0 \text{ für alle } x \in K\}$
 der zu K duale Kegel.

Lemma 6: $(\mathbb{R}_{\geq 0}^n)^* = \mathbb{R}_{\geq 0}^n$.

Beweis: Für $y \in (\mathbb{R}_{\geq 0}^n)^*$ ist $y^T e_i \geq 0$ für $e_i = (0, \dots, 1, \dots, 0)^T$,
 $i=1, \dots, n$, also $y \geq 0$. Umgekehrt ist $x^T y \geq 0$ für
 alle $x, y \in \mathbb{R}_{\geq 0}^n$. □

Somit können wir (PLP) auch formulieren als

$$p^* = \sup_{\substack{x \in \mathbb{R}^n \\ (b - Ax) \in \mathbb{R}_{\geq 0}^m}} c^T x$$

und (DLP) als

$$d^* = \inf_{\substack{A^T y = c \\ y \in (\mathbb{R}_{\geq 0}^m)^*}} b^T y$$

Dualisierungstheorie für Programme mit linearen
 Gleichungen und Kegel-Bedingungen: Möglich, und
 teilweise sehr erfolgreich \rightarrow Semidefinite Optimierung,
 Innere-Punkte-Methode für konvexe Kegel, etc.

Kapitel VI: Algorithmen für lineare Optimierung

Ziel: löse das Programm (LP) $p^* = \max \{c^T x : Ax \leq b\}$
algorithmisch (und möglichst effizient)

Bislang: • Aufzählen aller Ecken von $P = \{x : Ax \leq b\}$
(Satz V.4.2)

• Fowies-Motivum (Kap. V.2)

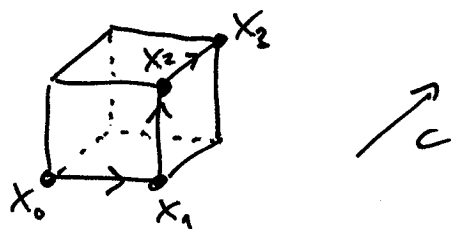
§1 Das Simplexverfahren

Wir wissen aus Satz V.4.2 (bzw. Aufgabe 6.2b):

Falls $P = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax \leq b\}$ ein Polytop (also beschränkt) ist, dann wird p^* an einer Ecke von P angenommen.

Geometrische Idee: Finde eine Abfolge von Ecken

$x_0, \dots, x_N \in P$, so dass $c^T x_0 \leq c^T x_1 \leq \dots \leq c^T x_N = p^*$.



Zunächst: Wir nehmen an, dass P mindestens eine Ecke hat, die wir auch kennen.

Später: Überlegen, wie wir solche eine Ecke finden.