

## Zur Aufgabe 10.4

$U \subseteq \mathbb{R}^n$   $k$ -dim. UVR,  $x \in \mathbb{R}^n$  zufällig,  $x_i \sim N(0, \frac{1}{n})$ .

Was ist  $E[\min_{u \in U} \|x - u\|^2]$ , wenn  $n \rightarrow \infty$ ?

Beh.:  $E[\min_{u \in U} \|x - u\|^2] = \frac{n-k}{n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 1$ .

Bew.: Sei  $\mu_1, \dots, \mu_k$  line. ONB von  $U$  und  $\mu_{k+1}, \dots, \mu_n$  eine ONB von  $U^\perp$ . Dann ist

$$\min_{u \in U} \|x - u\|^2 = \sum_{i=k+1}^n (\mu_i^T x)^2.$$

$$\text{Also: } E[\min_{u \in U} \|x - u\|^2] = \left(\frac{1}{\sqrt{\frac{2\pi}{n}}}\right)^n \int_{\mathbb{R}^n} \sum_{i=k+1}^n (\mu_i^T x)^2 \exp\left(-\frac{n}{2} \sum_{j=1}^n x_j^2\right) dx$$

[Variablentransformation: Ersetze  $x$  durch  $A^{-1}x$ ,

$$\text{mit } A = \begin{bmatrix} \mu_1^T \\ \vdots \\ \mu_k^T \end{bmatrix} \in O(n).]$$

$$= \left(\frac{1}{\sqrt{\frac{2\pi}{n}}}\right)^n \int_{\mathbb{R}^n} \sum_{i=k+1}^n x_i^2 \exp\left(-\frac{n}{2} \sum_{j=1}^n x_j^2\right) dx$$

$$= E\left[\sum_{i=k+1}^n x_i^2\right] = \frac{n-k}{n}.$$

## Klassifikation:

$$X = \{x_1, \dots, x_M\}, \quad Y = \{y_1, \dots, y_N\} \subseteq \mathbb{R}^n.$$

$X$  und  $Y$  können durch eine affin-lineare Fkt.

$f(x) = a^T x - \beta$  getrennt werden  $\Leftrightarrow$

$$0 < t^* = \max t$$

$$a^T x_i - \beta \geq t, \quad i = 1, \dots, M$$

$$a^T y_i - \beta \leq -t, \quad i = 1, \dots, N$$

$$\|a\| \leq 1$$

$$= \min \frac{1}{2} \|x - y\|$$

$$x \in \text{conv } X,$$

$$y \in \text{conv } Y.$$

In realistischen Szenarien können  $X$  und  $Y$  <sup>nicht</sup> mit einer affin-linearen Fkt. getrennt werden.

Dann werden sog. support vector machines (SVM) verwendet.

Ersetze in der Originalformulierung

$$a^T x_i - \beta \geq 1$$

$$a^T y_i - \beta \leq -1$$

durch

$$a^T x_i - \beta \geq 1 - u_i$$

$$a^T y_i - \beta \leq -(1 - v_i) \quad (*)$$

für  $u_i \geq 0, v_i \geq 0$ .

Falls  $u=v=0$ , dann haben wir die Originalformulierung.

Falls  $u, v$  genügend groß ist, können die Bed. (\*) immer erfüllt werden.

Heuristik: Minimiere die  $l_1$ -Norm des Vektors  $(u, v)$

Ergibt lineares Programm:

$$\min \sum_{i=1}^M u_i + \sum_{i=1}^N v_i$$

$$u_i \geq 0, \quad i=1, \dots, M,$$

$$v_i \geq 0, \quad i=1, \dots, N,$$

$$a^T x - \beta \geq 1 - u_i, \quad i=1, \dots, M,$$

$$a^T x - \beta \leq -(1 - v_i), \quad i=1, \dots, N.$$

Alternative: Minimiere  $l_1$ -Norm von  $(u, v)$  und gleichzeitig maximiere die Breite des Streifens  $\{x : -1 \leq a^T x - \beta \leq 1\}$ , der durch  $\frac{2}{\|a\|}$  gegeben ist.

Für  $S > 0$  löse das konvexe, quadratische Programm

$$\min \|a\| + S \left( \sum_{i=1}^M u_i + \sum_{i=1}^N v_i \right)$$

$$a^T x_i - \beta \geq 1 - u_i$$

$$a^T y_i - \beta \leq -(1 - v_i)$$

$$u_i \geq 0, \quad v_i \geq 0.$$

" $l_1$ -norm soft-margin SVM"

## § 2 Nicht-lineare Klassifikation

Idee: Verwende nicht-lineare Einbettung von

$X, Y \subseteq \mathbb{R}^n$  in  $m$ -dim. VR,  $m \gg n$ .

$$\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad \text{z. B. } \varphi(x_1, x_2) = (\underbrace{x_1^2}_{\mathbb{R}^2}, \underbrace{x_1 x_2, x_2^2, x_1, x_2}_{\mathbb{R}^5})$$

Dann können nicht-lineare trennende Hyperflächen im  $\mathbb{R}^n$  durch lineare Hyperebenen im  $\mathbb{R}^m$  approximiert werden.

Problem: Falls  $m$  sehr groß ist, ist das  $l_1$ -norm soft-margin SVM aufwendig zu lösen.

Lösung: Dualisiere und verwende den "Kernel trick".

Das Dual ist:

$$\max \sum_{i=1}^M \lambda_i + \sum_{i=1}^N \mu_i$$
$$\left\| \sum_{i=1}^M \lambda_i x_i - \sum_{i=1}^N \mu_i y_i \right\| \leq 1$$

$$\lambda_i \in [0, 1], \quad i = 1, \dots, M$$

$$\mu_i \in [0, 1], \quad i = 1, \dots, N,$$

$$\sum_{i=1}^M \lambda_i = \sum_{i=1}^N \mu_i$$

Wenn man die Einbettung  $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  verwendet,  
muß man die Bedingung

$$\left\| \sum_{i=1}^M \lambda_i \varphi(x_i) - \sum_{i=1}^N \mu_i \varphi(y_i) \right\|^2 \leq 1$$

in den Griff bekommen.

Der "Kernel-Trick": Diese Bedingung hängt nur  
von der Gram-Matrix  $K: (X \cup Y) \times (X \cup Y) \rightarrow \mathbb{R}$  ab:

$$K(x_i, y_j) = \varphi(x_i)^T \varphi(y_j)$$

Falls man  $K$  effizient berechnen kann, dann ist die Dim.  $m$   
der Einbettung irrelevant.

Die Fkt., die die Gram-Matrix beschreibt heißt Kernel.

Beliebte Kerne sind (Wahl ist extrem anwendungsabh.)

(a)  $K(x_i, x_j) = x_i^T x_j$  linear

(b)  $K(x_i, x_j) = (x_i^T x_j)^d$  d-te Potenz

(c)  $K(x_i, x_j) = \exp\left(-\frac{1}{2} \|x_i - x_j\|^2 / \sigma^2\right)$

radiale Basisfkt (oft  
verwendet)