

③ Grundlagen der Darstellungstheorie

Definition: Sei G eine Matrix-Lie-Gruppe. Eine endlich-dimensionale komplexe Darstellung von G ist ein Lie-Gruppen-Hom.

$$\pi: G \rightarrow GL(n, \mathbb{C})$$

Sei \mathfrak{g} eine Lie-Algebra. Eine endlich-dimensionale komplexe Darstellung von \mathfrak{g} ist ein Lie-Algebren-Hom.

$$\pi: \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$$

Bemerkung: Reelle Darstellungen sind entsprechend Lie-Gruppen- bzw. Lie-Algebren Homomorphismen nach $GL(n, \mathbb{R})$ bzw. $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$.

Weitere Bezeichnungen

• π ist eine treue Darstellung $\Leftrightarrow \pi$ ist injektiv

• $\pi: G \rightarrow GL(V)$ sei eine G -Darstellung

$W \subset V$ ist ein invarianter Unterraum $\Leftrightarrow \pi(A)w \in W \quad \forall w \in W$

π ist irreduzibel $\Leftrightarrow V, \{0\}$ sind die einzigen invarianten Unterräume in V

• Seien $\pi: G \rightarrow GL(V), \rho: G \rightarrow GL(W)$ G -Darstellungen

$\varphi: V \rightarrow W$ linear ist äquivariant $\Leftrightarrow \varphi(\pi(g)v) = \rho(g)\varphi(v)$

• Zwei Darstellungen heißen isomorph, falls es einen äquivarianten Isomorphismus gibt.

• $\text{Hom}_G(V, W)$ = Raum aller G -äquivarianten Homomorphismen

Bemerkung: Analoge Bezeichnungen gelten für Darstellungen von Lie-Algebren.

Satz: Jede G -Darstellung $\pi: G \rightarrow \text{Aut}(V)$ definiert eine Darstellung $\pi_*: \mathfrak{g} \rightarrow \text{End}(V)$ der Lie-Algebra von G mit:

$$\pi_*(X) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \pi(e^{tX})$$

$$\text{und } \pi(e^X) = e^{\pi_*(X)} \text{ und } \pi_*(AXA^{-1}) = X(t) \pi_*(X) \pi_*(t)^{-1}$$

Beweis: π_* ist das Differential von π .

Satz: Sei π eine G -Darstellung mit Differential π_* . Ist G zus., so ist π irreduzibel gdw π_* irreduzibel ist.

Beweis: " \rightarrow " $\pi: G \rightarrow \text{Aut}(V)$ sei irreduzibel

Annahme: $W \subset V$ ist \mathfrak{g} -invariant

$$A \in G \rightarrow \exists X_1, \dots, X_n \in \mathfrak{g}: A = e^{X_1} \dots e^{X_n} \quad \text{da } G \text{ zus.}$$

W ist invariant unter $\pi_*(X_i) \rightarrow W$ ist invariant unter $\exp(\pi_*(X_i)) = E + \pi_*(X_i) + \frac{1}{2} \pi_*(X_i)^2 + \dots$

$$\rightarrow W \text{ ist invariant unter } \pi(A) = e^{\pi_*(X_1)} \dots e^{\pi_*(X_n)}$$

$\rightarrow W$ ist G -invariant, d.h. $W = V$ oder $W = \{0\}$

" \leftarrow " $\pi_*: \mathfrak{g} \rightarrow \text{End}(V)$ sei irreduzibel

Annahme: $W \subset V$ ist G -invariant

$\rightarrow W$ ist $\pi(\exp tX)$ -invariant

$\rightarrow W$ ist invariant unter $\pi_*(X) = \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} \pi(\exp tX)$

$\rightarrow W$ ist \mathfrak{g} -invariant, d.h. $W = V$ oder $W = \{0\}$

Satz: Sei G eine zus. Lie-Matrix-Gruppe und seien π_1, π_2 zwei G -Darstellungen mit Differentialen $(\pi_1)_*, (\pi_2)_*$. Dann gilt:

$$\pi_1, \pi_2 \text{ isomorph als } G\text{-Darstellung} \iff (\pi_1)_*, (\pi_2)_* \text{ isomorph als } \mathfrak{g}\text{-Darstellung}$$

Beweis: (ÜA)

Satz: Sei G eine zus. Matrix-Lie-Gruppe, dann läßt sich jedes $A \in G$ schreiben als

$$A = e^{x_1} \dots e^{x_m}$$

für geeignete $x_1, \dots, x_m \in \mathfrak{g}$.

Beweis:

• $\exists A: [0,1] \rightarrow G$ stetig
mit: $A(0) = E, A(1) = A$

• $\exists V \subset G, V' \subset \mathfrak{g}$ offene Umgebungen von E bzw. 0
mit $\exp: V' \xrightarrow{\sim} V$ Homöomorphismus

\rightarrow für jedes $a \in [0,1]$ ist die Abbildung

$$F_a: [0,1] \rightarrow G \times G \rightarrow G$$

$t \mapsto (A_a, A_t) \mapsto A_a^{-1} A_t$

$A_t := A(t)$

stetig und $F_a(a) = E$

$\rightarrow \forall a \in [0,1) \exists$ offene Umgebung $U_a \subset [0,1)$, $a \in U_a$
mit $A_a^{-1} \cdot A_t \in V$ für alle $t \in U_a$

$\rightarrow \exists t_i: 0 = t_0 < t_1 < \dots < t_m = 1$ (da $[0,1] \subset \bigcup U_a$
mit $A_{t_{k-1}}^{-1} A_{t_k} \in V$ ($[0,1]$ ist kompakt))

$\rightarrow \exists x_k \in \mathfrak{g}$ mit $A_{t_{k-1}}^{-1} A_{t_k} = e^{x_k}$

$$\begin{aligned} \rightarrow A &= (A_{t_0}^{-1} A_{t_1}) (A_{t_1}^{-1} A_{t_2}) \dots (A_{t_{m-1}}^{-1} A_{t_m}) & A_{t_0} = E, A_{t_m} = A \\ &= e^{x_1} \dots e^{x_m} \end{aligned}$$

Beispiele: Sei $G \subset GL(n, \mathbb{C})$ eine Matrix-Lie-Gruppe

① Standard-Darstellung: $G \rightarrow GL(n, \mathbb{C})$ (oder $G \rightarrow GL(n, \mathbb{R})$)
 $A \mapsto A$

z.B. $SO(3) \hookrightarrow GL(3, \mathbb{R})$ 3-dim. reelle Darstellung
 $SU(2) \hookrightarrow GL(2, \mathbb{C})$ 2-dim. komplexe Darstellung

② Triviale Darstellung: $G \rightarrow GL(1, \mathbb{C})$ (analog: $GL(1, \mathbb{R})$)
 $A \mapsto E$ $\forall A \in G$
 $E = \text{Einheitsmatrix}$

oder auch:
 $G \rightarrow GL(n, \mathbb{C})$
 $g \mapsto E \quad \forall g$

$\mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}(1, \mathbb{C})$
 $X \mapsto 0 \quad \forall X \in \mathfrak{g}$

Bemerkung: Die triviale Darstellung ist irreduzibel.

③ Adjungierte Darstellung: $ad: \mathfrak{g} \rightarrow \text{End}(\mathfrak{g})$ $ad = \text{Ad}_*$
 \downarrow \downarrow
 $Ad: G \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{g})$

(ÜA) Bemerkung: Die Standard-Darstellung von $SO(3)$ ist isomorph zur adjungierten Darstellung. Beides sind 3-dim. reelle Darstellungen. (analog für $SO(3)$)
(siehe S. 10.)

④ Lineare Algebra von Darstellungen

• direkte Summe: $\pi = \pi_1 \oplus \pi_2: G \rightarrow \text{Aut}(V_1 \oplus V_2)$
 $\pi(X)(v_1 \oplus v_2) = (\pi_1(X)v_1) \oplus (\pi_2(X)v_2)$

(Zfalsch-Gordan)

• Tensor-Produkt: $\pi = \pi_1 \otimes \pi_2: G \rightarrow \text{Aut}(V_1 \otimes V_2)$
 $\pi(X)(v_1 \otimes v_2) = (\pi_1(X)v_1) \otimes (\pi_2(X)v_2)$
 $\Rightarrow \pi_X(X)(v_1 \otimes v_2) = (\pi_{1X}(X)v_1) \otimes v_2 + v_1 \otimes (\pi_{2X}(X)v_2)$

• duale Darstellung: $\pi^*: G \rightarrow \text{Aut}(V^*)$
 $\pi^*(A) = \pi(A^{-1})^{tr}$

weitere Konstruktionen:

- $\pi_1 : G \rightarrow \text{Aut}(V_1), \quad \pi_2 : H \rightarrow \text{Aut}(V_2)$

$\Rightarrow \pi_1 \otimes \pi_2 : G \times H \rightarrow \text{Aut}(V_1 \otimes V_2)$

$(\pi_1 \otimes \pi_2)(A, B) v_1 \otimes v_2 = (\pi_1(A)v_1) \otimes (\pi_2(B)v_2)$

$(\pi_1 \otimes \pi_2)_* g \otimes h \rightarrow \text{End}(V_1 \otimes V_2)$

$(\pi_1 \otimes \pi_2)_*(X+Y) v_1 \otimes v_2 = \pi_{1*}(X)v_1 \otimes v_2 + v_1 \otimes \pi_{2*}(Y)v_2$

Bemerkung: Alle irreduziblen $G \times H$ -Darstellungen (Beweis: späte sind von dieser Form

- $\hat{\pi} : G \rightarrow \text{Aut}(\wedge^k V)$

$\hat{\pi}(A) v_1 \wedge \dots \wedge v_k = (\pi(A)v_1) \wedge \dots \wedge (\pi(A)v_k)$

$\hat{\pi}_* : g \rightarrow \text{End}(\wedge^k V)$

$\hat{\pi}_*(X) v_1 \wedge \dots \wedge v_k = (\hat{\pi}_*(X)v_1) \wedge v_2 \wedge \dots \wedge v_k + \dots + v_1 \wedge \dots \wedge \hat{\pi}_*(X)v_k$

- $\hat{\pi} : G \rightarrow \text{Aut}(\text{Sym}^k V)$

$\hat{\pi}(A) v_1 \dots v_k = (\pi(A)v_1) \dots (\pi(A)v_k)$

- $\hat{\pi} : G \rightarrow \text{Aut}(\text{Hom}(V_1, W))$, $\text{Hom}(V_1, W) \cong V_1^* \otimes W$

$(\hat{\pi}(A) \varphi) v = (\pi_W(A) \cdot \varphi \cdot \pi_V^{-1}(A)) v$ $\varphi \in \text{Hom}(V_1, W)$

Bemerkung: • Im Weiteren wird π meist weggelassen : $\pi(A)v = A \cdot v$

- Sei V ein komplexes VR man definiert den konjugierten VR \bar{V} als V mit der gleichen Addition und mit der skalaren Multiplikation $(\lambda, v) \mapsto \bar{\lambda} v$

konjugierte Darstellung : V - G -Darstellung $\Rightarrow \bar{V}$ ist G -Darstellung
 $\bar{\pi}(g)v = \pi(g)v$