

Übungsblatt Nr. 7

zum 17.6.2010

Aufgabe 1) Sei S^n die Euklidische Sphäre um Null in \mathbb{R}^{n+1} und seien N und S der Nord- bzw. Südpol. Man zeige:

- (a) $V : S^n \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$, $x \mapsto N - < x, N > x$ definiert ein Vektorfeld auf S^n mit Nullstellen genau in S und N.
- (b) Es gilt $T_S S^n \cong T_N S^n \cong \mathbb{R}^n$ (via natürlicher Identifikation). Man zeige: Dann hat man $d_S V = \text{Id}_{\mathbb{R}^n}$ und $d_N V = -\text{Id}_{\mathbb{R}^n}$.
- (c) Die Indizes von V in S und N sind durch 1 bzw. $(-1)^n$ gegeben.

Man schliesse mit Hilfe des Indexsatzes von Poincaré-Hopf: Die Euler-Charakteristik von S^n ist Null falls $n + 1$ gerade ist und 2 sonst.

Aufgabe 2) (schriftlich) Seien X und Y Mannigfaltigkeiten und $f : X \rightarrow Y$ eine glatte Abbildung. Sei $Z \subset X$ eine kompakte Untermannigfaltigkeit und sei $f : Z \rightarrow f(Z)$ eine Einbettung (dh. $f : Z \rightarrow Z$ ist eine injektive Immersion). Sei außerdem $d_z f$ ein Isomorphismus für jedes $z \in Z$.

Beweise: Es existiert eine offene Umgebung U von Z in X , so daß $f|U$ ein Diffeomorphismus auf eine offene Teilmenge von Y ist. Für $Z = \{p\}$ ($p \in X$ irgendein Punkt) erhält man den gewöhnlichen lokalen Umkehrssatz als Spezialfall zurück.

Tip: Angenommen, die Aussage sei falsch. Dann existieren Folgen a_n, b_n in X und ein $z \in Z$ mit $a_n \rightarrow z$ und $b_n \rightarrow z$ und so daß $f(a_n) = f(b_n)$ für jedes n gilt. Warum folgt daraus ein Widerspruch zum gewöhnlichen lokalen Umkehrssatz?

Aufgabe 3) (schriftlich) Sei X eine kompakte Mannigfaltigkeit (eingebettet in \mathbb{R}^n). Das “Normalenbündel” von X ist definiert durch $N(X) := \{(p, v) \in X \times \mathbb{R}^n \mid v \in T_p X^\perp\}$ (wobei $T_p X^\perp$ das orthogonale Komplement von $T_p M$ in \mathbb{R}^n bezeichnet). Man zeige:

- (a) $N(X)$ ist eine n -dimensionale Untermannigfaltigkeit des \mathbb{R}^{2n} , $X \times \{0\}$ ist eine Untermannigfaltigkeit von $N(X)$ und $\pi : N(X) \rightarrow X$, $(p, v) \mapsto p$ ist eine surjektive Submersion.

Tip: Sei $\tilde{U} \subset \mathbb{R}^n$ offen und $\phi : \tilde{U} \rightarrow \mathbb{R}^k$ eine Submersion, so daß $U := X \cap \tilde{U} = \{p \in \tilde{U} \mid \phi(p) = 0\}$. Dann ist für jedes $p \in U$ die Abbildung $(d_p \phi)^t : \mathbb{R}^k \rightarrow T_p X^\perp$ ein linearer Isomorphismus (wobei $(d_p \phi)^t$ die transponierte Abbildung zu $d_p \phi$ bezeichnet) und $U \times \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^{2n}$, $(p, w) \mapsto (p, d_p \phi^t w)$ ist eine injektive Immersion, die $N(X)$ lokal parametrisiert.

- (b) Sei $f : N(X) \rightarrow \mathbb{R}^n$, $(p, v) \mapsto p + v$. Dann existiert eine offene Umgebung V von $X \times \{0\}$ in $N(X)$, so daß $f : V \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein Diffeomorphismus auf eine offene Umgebung von X in \mathbb{R}^n ist.

Tip: Aufgabe 2

- (c) Zu jedem $p \in \mathbb{R}^n$ sei $r(p)$ ein Punkt aus X mit minimalem Abstand zu p . Man zeige: Der Verbindungsvektor $p - r(p)$ steht senkrecht auf $T_p X$.

- (d) Sei nun $N_\epsilon(X) := \{p \in \mathbb{R}^n \mid \text{dist}(p, X) < \epsilon\}$ die offene ϵ -Umgebung von X . Man beweise: $N_\epsilon(X)$ ist eine offene Umgebung von X in \mathbb{R}^n , und falls ϵ klein genug ist, so ist $r(p)$ eindeutig bestimmt für jedes $p \in N_\epsilon(X)$. Außerdem ist $r : N_\epsilon(X) \rightarrow X$ dann eine surjektive Submersion.

Tip: Seien f und V wie in b). Dann existiert $\epsilon > 0$, so daß $N_\epsilon(X) \subset f(V)$. Wegen Teil c) gilt notwendigerweise $r(f(p, v)) = p$ für alle $(p, v) \in N_\epsilon(X)$.

Aufgabe 4) Sei X ein topologischer Raum, sei e ein fester Punkt von X und existiere eine stetige Abbildung $* : X \times X \rightarrow X$, so daß $p * e = e * p = p$ für alle $p \in X$ gilt. Ein Beispiel hierfür sind topologische Gruppen (e ist das Einheitselement und $*$ ist die Gruppenwirkung).

Man zeige: Die Fundamentalgruppe von X ist Abelsch.

Tip: Seien α und β Schleifen in X mit Basispunkt e . Betrachte $F : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow X$, $(t, s) \mapsto \alpha(t) * \beta(s)$. Man zeichne sich ein Bild!